Istruzioni per l’uso

Motore tubolare:
GEIGER-MODULARline

Sistema di comando motore:
GEIGER-VariousWireless (GR45..F01)
per tutti i sistemi avvolgibili

EN Operating Instructions

FR Manuel d’utilisation

ES Manual de instrucciones

IT **Istruzioni per l'uso**

IT

Inhaltsverzeichnis

IT

1. Generalità

Egregio cliente,
Con l'acquisto di un motore tubolare GEIGER ha optato per un prodotto di qualità della GEIGER.
La ringraziamo moltissimo per aver deciso di acquistare un nostro prodotto e per la fiducia accordata. Prima di mettere in funzione questo sistema La preghiamo di osservare le seguenti avvertenze di sicurezza. Esse sono indispensabili per prevenire pericoli e per evitare danni a persone ed a cose.

La preghiamo di custodire queste istruzioni per l'uso in un posto sicuro!

- ▶ **Idoneo per tutti i sistemi avvolgibili e tende a braccia anticolate**
- ▶ **Installazione possibile con e senza battute**
- ▶ **Riconoscimento automatico dei punti di finecorsa con l'impiego di sistemi a battuta**
- ▶ **Le modifiche di tende in sospensione vengono compensate elettronicamente**
- ▶ **I sistemi di comando sono inseribili in parallelo**
- ▶ **Idoneo per tutti i prodotti GEIGER radiocomandati**
- ▶ **Riconoscimento automatico di montaggio a destra/a sinistra**
- ▶ **Sgravio automatico del panno con conseguente allungamento della durata**

2. Garanzia

Per installazione non conforme alle istruzioni per l'uso e/o per modifiche costruttive decade la garanzia giuridica e contrattuale per difetti a cose e per responsabilità di prodotto.

IT

3. Avvertenze di sicurezza

ATTENZIONE: Importante istruzione di sicurezza . Per la sicurezza di persone osservare questa istruzione. Le istruzioni dovranno essere accuratamente custodite.

- ▶ **L'apparecchio non è indicato per essere utilizzato da persone (bambini compresi) con capacità fisiche, sensoriali o mentali ridotte e prive dell'esperienza e delle conoscenze necessarie, a meno che non abbiano ricevuto una supervisione o istruzioni relative all'uso dell'apparecchio stesso da una persona responsabile della loro sicurezza.**
- ▶ **Assicurarsi che i bambini non giochino con l'apparecchio.**
- ▶ **Non permettere a bambini di giocare con sistemi di comando collegati stabilmente sul posto, tenere i telecomandi lontano dalla portata di bambini.**
- ▶ **L'impianto deve essere periodicamente controllato per accertare il corretto bilanciamento, lo stato d'usura ed eventuali danneggiamenti.**
- ▶ **I cavi di collegamento danneggiati dovranno essere sostituiti da cavi GEIGER dello stesso tipo.**

- **Durante il funzionamento osservare la zona di rischio.**
- **Se nella zona di rischio ci sono persone o oggetti non utilizzare l'impianto.**
- **Gli impianti danneggiati dovranno essere assolutamente bloccati fino a riparazione avvenuta.**
- **Per lavori di manutenzione e di pulizia bloccare assolutamente l'impianto.**
- **Evitare e proteggere punti di schiacciamento e di taglio.**
- **Per l'uso del dispositivo di sgancio a mano con il sistema di protezione solare aperto fare la massima attenzione, in quanto potrebbero facilmente cadere, se le molle sono allentate o rotte.**
- **Non azionare i motori se nelle vicinanze vengono eseguiti lavori, come ad es. pulizia di finestre.**
- **Staccare l'alimentazione dei motori, se nelle vicinanze vengono effettuati lavori.**

ATTENZIONE: Importanze istruzione di sicurezza. Osservare tutte le istruzioni di montaggio, in quanto il montaggio scorretto può provocare ferimenti gravi.

- **Il collegamento deve essere fatto da un elettricista qualificato in base alle norme vigenti sul posto.**
- **La spina di rete del motore tubolare deve essere accessibile dopo l'installazione.**
- **Per il montaggio del motore tubolare senza protezione meccanica delle parti mobili, il motore tubolare deve essere montato ad un'altezza minima di 2,5 m dal pavimento o su un altro piano, che consenta l'accesso al sistema di comando.**
- **Prima di montare il motore tubolare togliere tutti i cavi non necessari e disattivare tutti gli impianti non necessari per l'azionamento.**
- **Se il motore tubolare viene comandato da un interruttore o da un pulsante, l'interruttore o il pulsante dovranno essere applicati in un punto visibile del motore tubolare L'interruttore e/o il pulsante non deve trovarsi nelle vicinanze di parti mobili. L'altezza minima di installazione deve essere di 1,5 m dal pavimento. Se l'apparecchio è privo di connettore (STAS3K) nel cavo di collegamento o di altri dispositivi per il distacco dalla rete con un'apertura di contatto minima di 3 mm su ogni polo, allora un dispositivo di distacco di questo tipo deve essere integrato nell'installazione elettrica fissa in base alle norme di cablaggio.**
- **I dispositivi di comando fissi dovranno essere visibili.**
- **Assicurare il corretto dimensionamento del sistema di trazione.**

Si raccomanda di procedere come segue:

1. ....Montaggio del motore .... (**capitolo 5**).......... pagina I5
2. ....Messa in funzione .... (**capitolo 6**).......... pagina I6
3. ....Inizializzazione codice radio .... (**capitolo 7**).......... pagina I7
4. ....Inizializzazione finecorsa .... (**capitolo 8**).......... pagina I8

IT

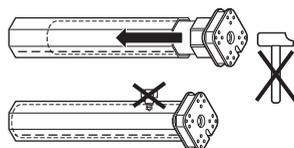
4. Uso conforme

I motori tubolari della gamma **MODULARline (GR45..F01)** con il sistema **VariousWireless** sono previsti exlusivamente per la trazione di avvolgibili e screens. Se i motori tubolari vengono usati per altre applicazioni e/o se sui motori vengono apportate modifiche, non idonee con la tecnica di trazione GEIGER, allora il Produttore non risponde per danni a persone e/o a cose e per eventuali danni indotti.

5. Istruzioni di montaggio

Prima del fissaggio controllare la consistenza della muratura e del fondo.

ATTENZIONE : Prima di inserire il motore tubolare nell'albero, misurare la quota dall'estremità dell'albero al centro del trascinatore per tubo e contrassegnare sull'albero.

Per la foratura dell'albero di avvolgimento non forare **mai** in corrispondenza del motore tubolare!
Per l'inserimento nell'albero **non** assestare colpi sul motore tubolare e **non** farlo cadere nell'albero.

Collegamento del disinseritore finale al motore affusolato:

1. Applicare un adapter tubolare adeguato sul motore affusolato.
2. Per un disinseritore finale elettronico **MODULARline VariousWireless* (GR45..F01)** è necessario infilare anche l'albero magnete M45B033 nel motore affusolato (vedi figura).

Distacco del disinseritore finale dal motore affusolato:

1. Il sistema di comando **deve** essere collegato prima senza tensione.
2. Con una chiave a cava esagonale da 5 mm girare la leva di sbloccaggio.
3. Successivamente è possibile sfilare il motore affusolato dal disinseritore finale.

IT

* Per tutti i sistemi di disinserimento a finecorsa elettronici e radiocomandati come GEIGER Easy (GR45..E01), GEIGER SoftPerfection (GR45..E03), GEIGER SoftPerfection-S (GR45..E04) e GEIGER VariousWireless (GR45..F01) è necessario inserire anche l'albero magnetico M45B033 nel motorino tubolare.

Montaggio negli avvolgibili

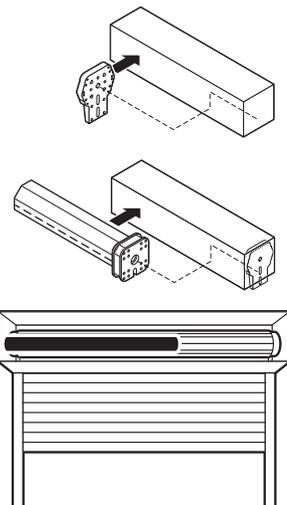
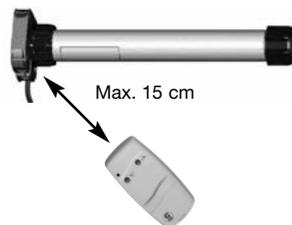
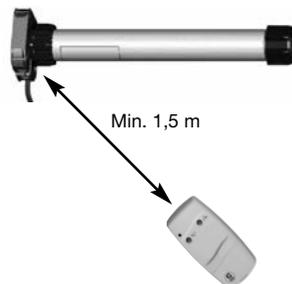
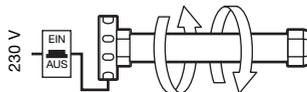
Fissare il supporto motore M56E117 sul tirante disponibile o nel fianco.

Infilare nell'albero il motore con un adapter adeguato a battuta dell'adapter nell'albero.
Sul lato opposto infilare la capsula a rullo.
Agganciare l'albero con il motore sul supporto.

Sul lato opposto estrarre la capsula a rullo finché il perno non si inserisce nel cuscinetto a sfere.

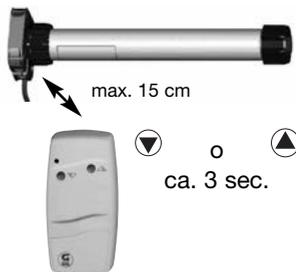
Avvitare la capsula a rullo con l'albero.
Avvitare l'albero con il trascinatore per tubo.
Fissare la protezione avvolgibile sull'albero.

6. Messa in funzione

IT

Definizione "Campo vicino":
Distanza del trasmettitore a mano dal sistema di comando motore: max. 15 cm,
o
tenere il trasmettitore a mano direttamente sul cavo collegamento del motore. Il cavo di collegamento del motore funge così fino ad una lunghezza di 3 metri come "antenna".

Definizione "Campo lontano":
Distanza del trasmettitore a mano dal sistema di comando motore: min.1,5 metri,
o
distanza del trasmettitore a mano dal cavo di collegamento motore: min.0,5 metri

Collegare il motore alla rete elettrica.
Inserire la rete.
Il motore compie un breve movimento di sollevamento e di abbassamento (1 x “clac-clac“).
Dopo ogni interruzione dell’alimentazione di tensione il modo di inizializzazione può essere attivato per 30 min.

Il modo di inizializzazione è necessario per trasmettere codici radio, ossia per poter registrare nuovamente i punti di battuta.

Attivazione del modo di inizializzazione:

Nel campo vicino premere il tasto di sollevamento e di abbassamento e tenere premuto per circa 3 secondi, fino a conferma del motore (1 x "clac-clac").

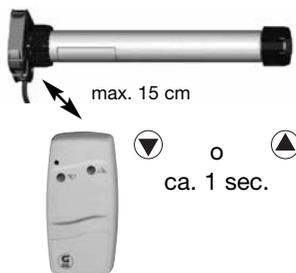
Se entro 60 secondi non avviene alcuna operazione il modo di inizializzazione viene disattivato! Il motore ritorna nel modo normale (3 x "clac-clac").

7. Inizializzazione del codice radio

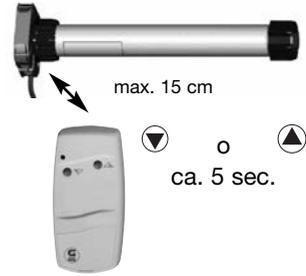
Per l’inizializzazione/cancellazione del codice radio è necessario attivare prima la modalità di inizializzazione

Nel campo vicino premere il tasto sollevamento o abbassamento per circa 1 secondo. Il motore conferma (1 x “clac-clac”).

Il codice radio è inizializzato nel motore!

Se entro 60 secondi non hanno luogo azioni, il modo di inizializzazione viene disattivato! Il motore ritorna nel modo normale (3 x “clac-clac”).

IT

Cancellazione dei trasmettitori inizializzati

Per inizializzare/cancellare il codice radio è necessario attivare prima il modo di inizializzazione.

Nel campo vicino premere il tasto sollevamento o abbassamento per circa 5 secondi. Il motore reagisce immediatamente (1 x “clac-clac”). Tenere premuto il tasto finché il motore non conferma dopo 5 secondi la cancellazione del codice radio (1 x “clac-clac”).

Fare attenzione: possono essere cancellati complessivamente anche tutti i codici radio inizializzati, anche i codice radio sensori. La cancellazione di un solo codice radio non è possibile.

8. Registrazione dei punti di battuta/Posizione intermedie

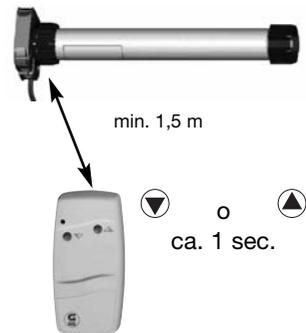
Sono possibili i seguenti tipi di montaggio.	**Gli avvolgibili sono equipaggiati con:**
A Punto di battuta superiore ed inferiore con fermo	Asta finecorsa con fermo / con sicurezza antisollevamento
B Posizione battuta superiore liberamente regolabile/battuta inferiore con fermo	Asta finecorsa senza fermo / con sicurezza antisollevamento
C Punto battuta superiore con fermo / punto battuta inferiore liberamente regolabile	Asta finecorsa con fermo / sicurezza antisollevamento non disponibile
D Punto battuta superiore ed inferiore liberamente regolabile	Asta finecorsa senza fermo / sicurezza antisollevamento non disponibile

Per registrare i punti di fine corsa attivare prima il modo di inizializzazione (vedi pagina I7)!

Nel campo lontano premere il tasto di sollevamento e abbassamento per circa 1 secondo. Il motore conferma (1 x “clac-clac“).

Attenzione:

Il corretto abbinamento dei pulsanti per **Su** e/o **giù** avviene automaticamente **dopo** la conclusione della programmazione dei punti di battuta.

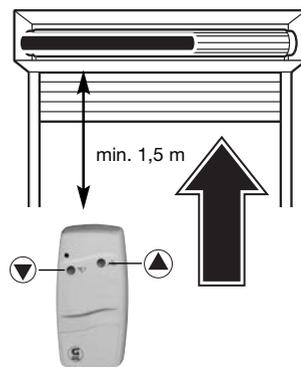
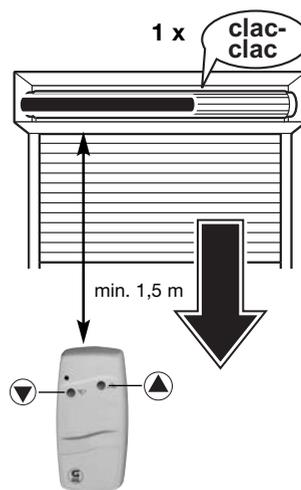
Deve essere programmato **sempre prima il punto di battuta superiore.**

Modifica / Cancellazione dei punti di battuta

La modifica / Cancellazione dei punti di battuta ha luogo riprogrammando i punti di battuta (vedi capitolo „Inizializzazione punti di battuta“).

Per registrare i punti di battuta attivare prima il modo di inizializzazione (vedi pagina I7)!

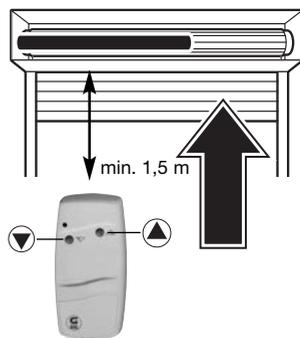
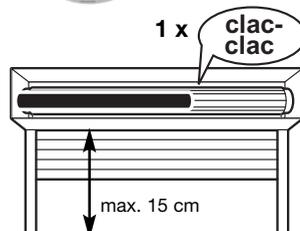
IT

Registrazione dei punti di battuta
Variante A: Punto di battuta superiore ed inferiore con fermo

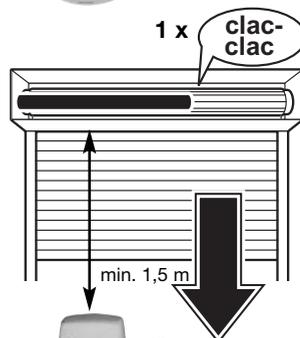
Punto di battuta superiore:
Nel campo lontano tenere premuto il tasto di sollevamento o di abbassamento finché gli avvolgibili hanno raggiunto il punto di battuta superiore e il motore si disinserisce automaticamente dopo un breve movimento discendente. Il punto di battuta superiore è memorizzato.

Punto di battuta inferiore:
Nel campo lontano premere e tenere premuto il tasto di abbassamento, finché gli avvolgibili in sospensione hanno raggiunto il punto di battuta inferiore e il motore si disinserisce automaticamente dopo un breve movimento ascendente. Il motore conferma (1 x “clac-clac“). Il punto di battuta inferiore è adesso memorizzato

La programmazione si è conclusa e il motore é passato nel modo di funzionamento normale.

IT

Variante B: Posizione battuta superiore liberamente regolabile / battuta inferiore con fermo

Punto di battuta superiore:
Nel campo lontano tenere premuto il tasto di abbassamento e di sollevamento, finché l'avvolgibile non ha raggiunto il punto di battuta superiore. Eventuali rettifiche sono possibili con il tasto di sollevamento e di abbassamento.

Memorizzare il punto di battuta superiore:
Nel campo vicino premere il tasto di sollevamento e di abbassamento per ca. 1 secondo. Il motore conferma (1 x “clac-clac“).

IT

Punto di battuta inferiore:
Nel campo lontano premere e tenere premuto il tasto di sollevamento o abbassamento, finché l'avvolgibile non raggiunge il punto di battuta inferiore e dopo un breve movimento ascensionale il motore si disinserisce automaticamente.
Il motore conferma (1 x “clac-clac“).
Il punto di battuta inferiore è adesso memorizzato

I tasti di sollevamento e di abbassamento sono adesso abbinati al corrispondente senso di rotazione.

La programmazione si è conclusa e il motore é passato nel modo di funzionamento normale.

Variante C: Punto battuta superiore con fermo / punto battuta inferiore liberamente regolabile

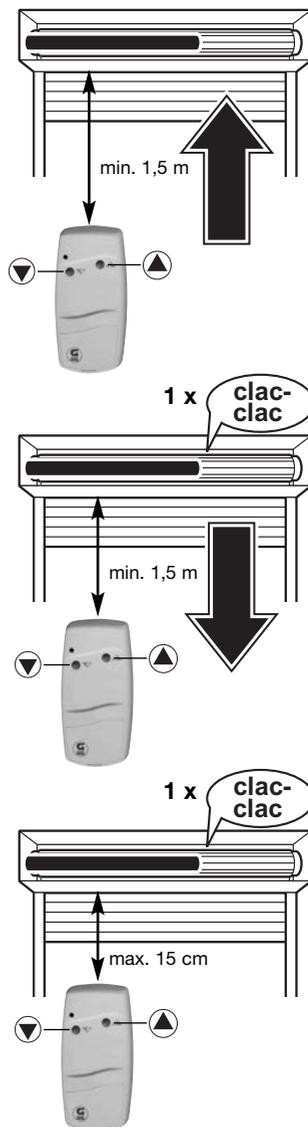
Punto di battuta superiore:
Nel campo lontano premere e tenere premuto il tasto di sollevamento e di abbassamento, finché l'avvolgibile in sospensione non raggiunge la battuta superiore e il motore dopo un breve movimento discensionale si disinserisce automaticamente.

Il punto di battuta superiore è memorizzato!

Punto di battuta inferiore:
I tasti di sollevamento e di abbassamento sono adesso abbinati al rispettivo senso di rotazione del motore.

Memorizzare il punto di battuta inferiore:
Nel campo vicino premere il tasto Sollevamento/ Abbassamento per circa 1 secondo. Il motore conferma (1 x „clac-clac").

La programmazione si è conclusa e il motore é passato nel modo di funzionamento normale.

IT

Variante D: Punto battuta superiore ed inferiore liberamente regolabile

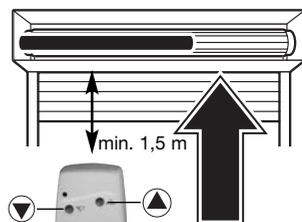
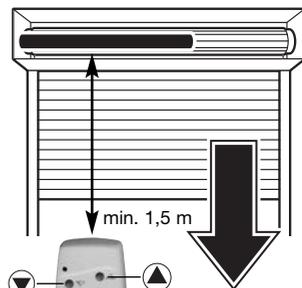
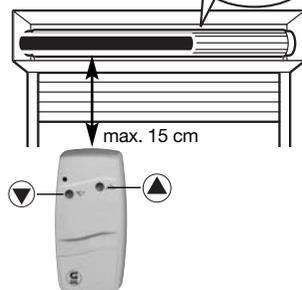
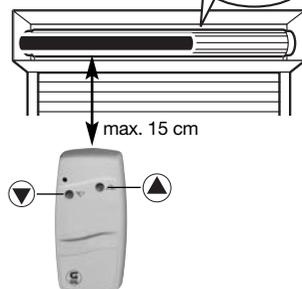
Punto di battuta superiore:
Nel campo lontano premere e tenere premuto il tasto di sollevamento e di abbassamento, finché l'avvolgibile non raggiunge la posizione di battuta superiore desiderata.
Eventuali rettifiche sono possibili con il tasto di sollevamento e di abbassamento.

Memorizzare il punto di battuta superiore:
Nel campo vicino premere il tasto di sollevamento e di abbassamento per circa. 1 secondo. Il motore conferma (1 x "clac-clac").

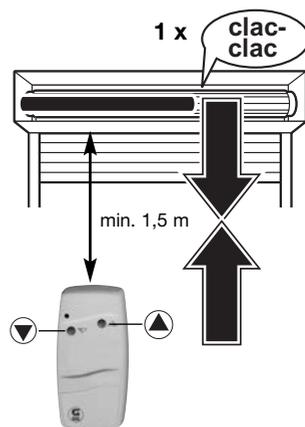
IT

Punto di battuta inferiore:
Nel campo lontano premere e tenere premuto il tasto di sollevamento o di abbassamento, finché l'avvolgibile raggiunge il punto di battuta inferiore desiderato.
Eventuali rettifiche sono possibili con il tasto di sollevamento e di abbassamento.

Memorizzare il punto di battuta inferiore:
Nel campo vicino premere il tasto di sollevamento o di abbassamento per circa 1 secondo. Il motore conferma (1 x "clac-clac").

La programmazione si è conclusa e il motore é passato nel modo di funzionamento normale.

Inizializzazione della posizione intermedia

Passare da una posizione qualsiasi ad un punto di battuta desiderato, fermare con il tasto opposto e tenere premuto il tasto per circa 3 sec. fino alla conferma del motore (1 x “clac-clac“).

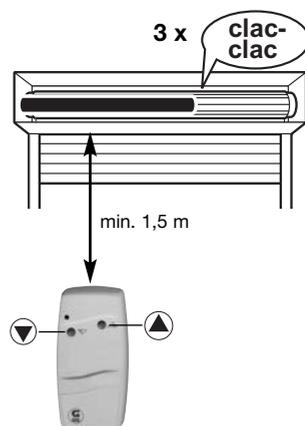
Rilasciare quindi il tasto!
La posizione intermedia è adesso memorizzata.

Modifica della posizione intermedia

Vedi „inizializzare posizione intermedia“, tuttavia su una nuova posizione desiderata

Cancellazione della posizione intermedia

Bloccare l’avvolgibile da movimento di sollevamento e/o di abbassamento e tenere premuto il tasto per ca. 5 sec. fino alla conferma del motore (3x "clac-clac").

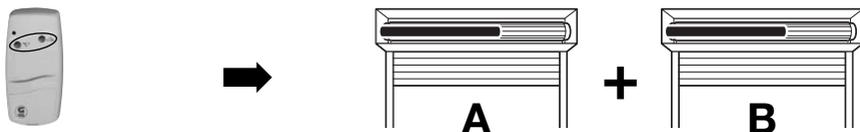
IT

A+B

9. Raggruppamento

(vedere anche capitolo 6 “messa in funzione” e 7 “Inizializzazione del codice radio/Cancellazione)

1. Obiettivo: azionare avvolgibili A ed avvolgibili B in gruppo con un trasmettitore manuale ad 1 canale.

Avvlgibili: A + B

1. 3 sec. trasmettere in campo vicino per avvolgibili A attivare modo inizializzazione.
2. 1 sec. trasmettere in campo vicino per avvolgibili A trasmettere codice radio.
3. 3 sec. trasmettere in campo vicino per avvolgibili B attivare modo inizializzazione.
4. 1 sec. trasmettere in campo vicino per avvolgibili B trasmettere codice radio.

Possibile analogamente per **tre** o **più** avvolgibili!

2. Obiettivo: azionare avvolgibili A + avvolgibili B con un trasmettitore manuale a 3 canali singolarmente e in gruppo.

Avvlgibili: A

1. 3 sec. trasmettere in campo vicino per avvolgibili A attivare modo inizializzazione.
2. 1 sec. trasmettere in campo vicino per avvolgibili A trasmettere codice radio.

IT

Avvlgibili: B

1. 3 sec. trasmettere in campo vicino per avvolgibili B attivare modo inizializzazione.
2. 1 sec. trasmettere in campo vicino per avvolgibili B trasmettere codice radio.

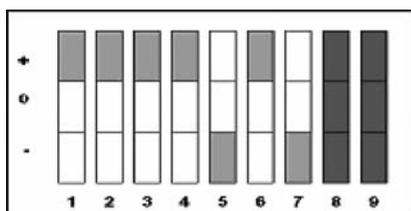
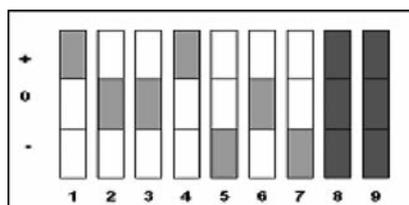
Avvlgibili: A + B

1. 3 sec. trasmettere in campo vicino per avvolgibili A attivare modo inizializzazione.
2. 1 sec. trasmettere in campo vicino per avvolgibili A trasmettere codice radio.
3. 3 sec. trasmettere in campo vicino per avvolgibili B attivare modo inizializzazione.
4. 1 sec. trasmettere in campo vicino per avvolgibili B trasmettere codice radio.

10. Descrizione del funzionamento del motore radiocomandato

Allo stato di consegna ogni radioricevente e radiotrasmittente GEIGER è provvista di „codice GEIGER“ + + + + - + -, in modo che il motore può essere immediatamente azionato per agevolare ad esempio il montaggio di un avvolgibile sull’albero avvolgitore.

Per motivi di sicurezza il „codice GEIGER“ deve essere sovrascritto con un codice individuale! Ciò avviene automaticamente alla prima inizializzazione di un codice individuale

"Codice GEIGER"

Codice individuale (esempio)

Gli interruttori DIP n.8 e n.9 non hanno alcuna funzione !

Per la descrizione e le regolazioni consultare le istruzioni per l’uso del relativo trasmettitore a mano / a muro.

IT

Codici radio

Possono essere inizializzati al massimo tre diversi codici radio. Il motore può essere quindi membro in tre gruppi reciprocamente indipendenti.
Possono inoltre essere inizializzati ancora due codici sensore radio.
Se già sono stati inizializzati tre codici radio e si cerca di inizializzare un quarto codice, il terzo codice radio inizializzato viene cancellato e sostituito dal nuovo codice.
Se già sono stati inizializzati due codici sensore radio e si cerca di inizializzare un terzo codice, il secondo codice sensore radio inizializzato viene cancellato e sostituito dal nuovo codice.

Esempio:

Radioricevitore nel motore				
Gruppo 1 Codice + o o + - o -	Gruppo 2 Codice + + + o o + +	Gruppo 3 Codice + - + + - + +	Sensore 1 Codice + - + + - + +	Sensore 2 Codice + + + - - + +

Per documentazione riportare qui i codici per trasmettitore manuale/sensore, inizializzati nel motore:

Gruppo 1 Gruppo 2 Gruppo 3 Sensore 1 Sensore 2

IT

Programmazione nel campo lontano / nel campo vicino

Nel radioricevitore del motore è integrato un sensore di prossimità, che riconosce se un radiotrasmettitore viene comandato da una certa distanza = **campo lontano**, (distanza minima di 1,5 metri dal sistema di comando motore e/o 0,5 metri dal cavo motore), o se viene comandato direttamente vicino all'antenna = **campo vicino**, (distanza massima 15 cm e/o direttamente sul cavo di collegamento motore).

ATTENZIONE :
Se radioricevitore e/o cavo di collegamento motore sono vicini possono essere trasferiti involontariamente codici su altri radioricevitori.

Raccomandazione:
Staccare dalla rete i motori che possono essere comandati da un'altra coppia di tasti o da un altro codice.

Raggiungimento di punti di battuta

Non sono programmate posizioni intermedie:
Per il raggiungimento dei punti di battuta è sufficiente premere brevemente il tasto nella direzione di marcia corrispondente.
Per arrestare la corsa basta premere brevemente nella direzione contraria.

Se nel sistema è integrato un sensore di vento/di sole i punti di battuta vengono raggiunti nel modo automatico (sole - inserimento).

Se è programmata una posizione intermedia:
Per il raggiungimento dei punti di battuta si dovrà premere il tasto corrispondente per il senso di marcia **almeno per 1,5 secondi**.

Premendo brevemente per **meno di 1,5 secondi** viene raggiunta la **posizione intermedia**. Per arrestare la corsa basta premere **brevemente** il tasto nel senso opposto.

Se nel sistema è integrato un sensore di sole/di vento allora la posizione intermedia viene sempre raggiunta nel modo automatico (sole- inserimento).

Riconoscimento di ostacolo

Se dopo l'inizializzazione il primo ciclo completo e continuo viene effettuato da una posizione di battuta all'altra, allora si sta inizializzando la coppia richiesta.
Ad ogni ciclo successivo, completo e continuo da un punto di battuta all'altro la coppia richiesta viene automaticamente post-regolata. Ogni lenta modifica sull'impianto per invecchiamento, impuritá, freddo e caldo viene in tal modo stabilizzata automaticamente.

Se una corsa viene interrotta da un ostacolo, il motore si disinserisce ed inizia una breve corsa di ritorno.
Viene bloccato in senso di sollevamento in cui l'ostacolo è stato riconosciuto.
Il bloccaggio viene soppresso, se il motore per un determinato tempo é stato utilizzato nel senso contrario. Un ostacolo deve quindi essere in un primo momento abilitato prima di poter proseguire nel senso dell'ostacolo.

IT

Correzione dei punti di battuta

Se un punto di battuta viene inizializzato con una battuta di fermo (variante **A** o **C**), il motore si arresta successivamente **prima** di raggiungere la battuta per non danneggiare meccanicamente l'avvolgibile.
Una verifica del punto di battuta e, all'occorrenza una correzione del punto di battuta ha luogo ad intervalli di 5, 20, e successivamente di 50 cicli.

Se per oscillazioni termiche si dovesse verificare **l'allungamento dell'avvolgibile**, esso viene compensato dalla prossima correzione del punto di battuta.

Se per oscillazioni termiche si dovesse modificare il **processo di avvolgimento** e l'avvolgibile dovesse interferire sul fermo, ha luogo un'immediata correzione del punto di battuta. Inoltre il contatore per la correzione del punto di battuta si avvia nuovamente.

11. Dati tecnici

Dati tecnici motore affusolato MODULARline (GR45..)	**GR4510**	**GR4520**
Tensione:	230V~/50Hz	230V~/50Hz
Corrente:	0,47 A	0,63 A
Cos Phi (cosφ)	>0,95	>0,95
Corrente d'inserzione (fattore)	x 1,2	x 1,2
Potenza:	105 W	140 W
Coppia:	10 Nm	20 Nm
Numero giri:	16 1/min	16 1/min
Tipo protezione:	IP 44	IP 44
Lunghezza complessiva:	400 mm	430 mm
Modo operativo:	S2 4 min	S2 5 min
Diametro:	45 mm	45 mm
Peso	1,520 kg	1,670 kg

Salvo modifiche tecniche

Dichiarazione di conformità

Con la presente dichiariamo che questo apparecchio corrisponde ai requisiti ed alle norme rilevanti delle direttive 2006/95/UE + 2004/108/UE e che può essere utilizzato senza registrazione in tutti i Paesi europei ed in Svizzera. La dichiarazione di conformità su questo apparecchio è disponibile al sito: www.geigerantriebstechnik.de.

12. Avvertenze per l'elettricista

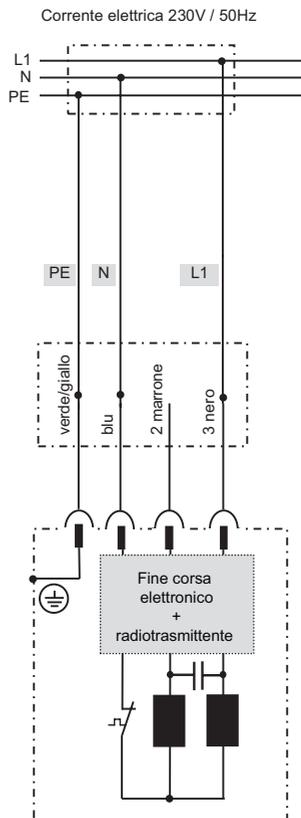
ATTENZIONE :
Il montaggio scorretto e il collegamento sbagliato possono provocare ferimenti gravi.

La funzione parallela di diversi **MODULARline VariousWireless** è possibile.

I cavi di collegamento con connettore a spina della Casa Hirschmann tipo STAS 3K o della Casa Phoenix-Mecano tipo GLS/3+PE possono essere utilizzati solo in combinazione con la presa della Casa Hirschmann tipo STAK 3K.

Avvertenza di smaltimento

Smaltimento di materiali di imballaggio
I materiali di imballaggio sono materie prime e, quindi, possono essere riciclati. Si raccomanda di smaltire correttamente i materiali in questione ai fini della protezione ambientale. Il Comune di appartenenza è disponibile per fornire ulteriori informazioni.

Smaltimento di apparecchi elettrici ed elettronici
In base alle norme UE gli apparecchi elettronici e le batterie non devono essere smaltiti con i rifiuti domestici. Per la restituzione utilizzare i sistemi di raccolta e di restituzione disponibili nei rispettivi Paesi.

IT

? 13. Cosa fare, se …

Problema	Soluzione
Nessuna conferma acustica „clac-clac“ all’inserimento del motore.	• Motore non inserito. Controllare la connessione. • Verificare lo stato del cavo di collegamento. • Controllare la tensione di rete e far verificare la causa della caduta di tensione dal personale elettrico qualificato
Il motore gira in sollevamento invece che in abbassamento.	• Punti di fina corsa scorrettamente regolati. Registrare prima il punto di fina corsa superiore, quindi quello inferiore.
Il radio comando non funziona	• Verificare la batteria. • Il sensore di vento ha attivato un intervallo di blocco. Ripetere l’operazione dopo l’intervallo di blocco per vento. • Il codice radio è stato erroneamente cancellato. Ripetere l’inizializzazione (vedi pagina I7).
Dopo ripetute corse il motore si ferma e non reagisce più.	• Il motore è surriscaldato e si è disinserito. Ripetere l’operazione dopo un intervallo di raffreddamento di circa 15 min
Il motore non funziona più automaticamente.	• Il sistema automatico solare è stato disinserito. • Il sensore di vento si è attivato. Ripetere l’operazione dopo l’intervallo di blocco per vento. • Il codice radio è stato erroneamente cancellato. Ripetere l’inizializzazione (vedi pagina I7).
Il motore non reagisce nel campo vicino.	• Avvicinarsi con il radio comando quanto più vicino possibile alla testa motore. • Sostituire la batteria nel radio comando.
All’inserimento della tensione di bordo ha luogo la conferma 2 x clac-clac e il motore non reagisce al radio comando.	• Con un radio comando qualsiasi nel campo vicino premere il tasto di sollevamento o di abbassamento per almeno 3 secondi. Il motore conferma. (1 x “clac-clac“) Per riportare il motore nel modo di inizializzazione, disinserire e, successivamente, inserire nuovamente la tensione. (ad es. Interrutore Acceso/Spento) Proseguire con il capitolo VI "Messa in funzione"!

Per questioni techniche rivolgersi al numero +49 (0) 7142 938-300.

Gerhard Geiger GmbH & Co. KG
Schleifmühle 6
D-74321 Bietigheim-Bissingen
Telefono: +49 (0) 7142 938-0
Telefax: +49 (0) 7142 938-230
www.geiger-antriebstechnik.de
info@geiger-antriebstechnik.de

IT